

## Feuille d'exercices n°18

**1. Espaces préhilbertiens****Exercice 1.**

Pour  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , on définit

$$\langle A, B \rangle = \text{tr}(A^T B).$$

1. Démontrer que cette formule définit un produit scalaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
2. En déduire que, pour tous  $A, B \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ , on a

$$(\text{tr}(AB))^2 \leq \text{tr}(A^2)\text{tr}(B^2).$$

**Exercice 2.**

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien et  $x, y$  deux éléments de  $E$ . Montrer que  $x$  et  $y$  sont orthogonaux si et seulement si  $\|x + \lambda y\| \geq \|x\|$  pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

**Exercice 3.**

Soient  $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^n$ .

1. Démontrer que

$$\left( \sum_{k=1}^n x_k \right)^2 \leq n \sum_{k=1}^n x_k^2$$

et étudier les cas d'égalité.

2. On suppose en outre que  $x_k > 0$  pour chaque  $k \in \{1, \dots, n\}$  et que  $x_1 + \dots + x_n = 1$ . Démontrer que

$$\sum_{k=1}^n \frac{1}{x_k} \geq n^2$$

et étudier les cas d'égalité.

**Exercice 4.**

Soit  $E$  un espace préhilbertien, et  $A$  et  $B$  deux parties de  $E$ . Démontrer les relations suivantes :

1.  $A \subset B \implies B^\perp \subset A^\perp$ .
2.  $(A \cup B)^\perp = A^\perp \cap B^\perp$ .
3.  $A^\perp = \text{vect}(A)^\perp$ ;
4.  $\text{vect}(A) \subset A^{\perp\perp}$ .
5. On suppose de plus que  $E$  est de dimension finie. Démontrer que  $\text{vect}(A) = A^{\perp\perp}$ .

**Exercice 5.**

Soient  $F$  et  $G$  deux sous-espaces vectoriels d'un espace préhilbertien  $E$ . Montrer que :

$$(F + G)^\perp = F^\perp \cap G^\perp.$$

$$F^\perp + G^\perp \subset (F \cap G)^\perp.$$

Que se passe-t-il en dimension finie ?

**Exercice 6.**

Soit  $E$  un espace euclidien de dimension  $n$ . On rappelle qu'un hyperplan de  $E$  est un sous-espace vectoriel de dimension  $n - 1$ . On note  $G$  l'espace vectoriel des applications linéaires de  $E$  dans  $\mathbb{R}$  (c'est-à-dire des formes linéaires).

1. Soit  $a \neq 0_E$ . Démontrer que  $H_a = \{x \in E; \langle a, x \rangle = 0\}$  est un hyperplan de  $E$ .
2. Soit  $H$  un hyperplan de  $E$ . Démontrer qu'il existe  $a \in E$ ,  $a \neq 0$ , tel que  $H = H_a$ .
3. Donner une condition nécessaire et suffisante sur  $a, b \neq 0_E$  pour que  $H_a = H_b$ .
4. Pour  $a \in E$ , on note  $\varphi_a(x) = \langle a, x \rangle$ , de sorte que  $\varphi_a \in G$ . Donner une condition nécessaire et suffisante pour que  $\varphi_a = \varphi_b$ .
5. En déduire que l'application de  $E$  dans  $G$  définie par  $a \mapsto \varphi_a$  est un isomorphisme d'espaces vectoriels.
6. Application : démontrer qu'il existe un unique polynôme  $H_n \in \mathbb{R}_n[X]$  tel que, pour tout  $P \in \mathbb{R}_n[X]$ , on a  $\int_0^1 H_n(t)P(t)dt = 5P''(7) - 3P'(2) + 2P(\pi)$ .

**Exercice 7.**

Dans  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire canonique, orthonormaliser en suivant le procédé de Schmidt la base suivante :

$$u = (1, 0, 1), \quad v = (1, 1, 1), \quad w = (-1, -1, 0).$$

**Exercice 8.**

Déterminer une base orthonormale de  $\mathbb{R}_2[X]$  muni du produit scalaire

$$\langle P, Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t)dt.$$

**Exercice 9.**

Soit  $E = \mathbb{R}^4$  muni de son produit scalaire canonique et de la base canonique  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$ . On considère  $G$  le sous-espace vectoriel défini par les équations

$$\begin{cases} x_1 + x_2 & = & 0 \\ x_3 + x_4 & = & 0. \end{cases}$$

1. Déterminer une base orthonormale de  $G$ .

2. Déterminer la matrice dans  $\mathcal{B}$  de la projection orthogonale  $p_G$  sur  $G$ .
3. Soit  $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)$  un élément de  $E$ . Déterminer la distance de  $x$  à  $G$ .

### Exercice 10.

Soit  $E = \mathbb{R}^3$  muni de sa structure euclidienne canonique. Soit  $p \in \mathcal{L}(E)$  dont la matrice dans la base canonique est

$$A = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 \\ -2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{pmatrix}.$$

Démontrer que  $p$  est une projection orthogonale sur un plan dont on précisera l'équation. Déterminer la distance de  $(1, 1, 1)$  à ce plan.

### Exercice 11.

On pose, pour tout entier naturel  $n$  et pour tout réel  $x$ ,

$$h_n(x) = x^n e^{-x} \text{ et } L_n(x) = \frac{e^x}{n!} h_n^{(n)}(x).$$

1. Calculer explicitement  $L_0, L_1, L_2$ .
2. Montrer que, pour tout entier  $n$ ,  $L_n$  est une fonction polynômiale. Préciser son degré et son coefficient dominant.
3. Pour tous  $P, Q \in \mathbb{R}[X]$ , on pose

$$\varphi(P, Q) = \int_0^{+\infty} P(x)Q(x)e^{-x} dx.$$

Démontrer que  $\varphi$  est bien définie.

4. Démontrer que  $\varphi$  est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}[X]$ .
5. Calculer, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\varphi(L_0, X^n)$ .
6. (a) Montrer que, pour tout  $k \in \{0, \dots, n\}$ , il existe  $Q_k \in \mathbb{R}[X]$  tel que, pour tout  $x \in \mathbb{R}$ , on a

$$h_n^{(k)}(x) = x^{n-k} e^{-x} Q_k(x).$$

(b) Établir que :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \forall P \in \mathbb{R}[X], \forall p \in \{0, \dots, n\}, \varphi(L_n, P) = \frac{(-1)^p}{n!} \int_0^{+\infty} h_n^{(n-p)}(x) P^{(p)}(x) dx.$$

7. En déduire que  $(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est une famille orthonormée de  $(\mathbb{R}[X], \varphi)$ .

### Exercice 12.

Soit  $E = \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R}^*)$ . Déterminer  $\inf_{f \in E} \left( \int_a^b f \times \int_a^b \frac{1}{f} \right)$ . Cette borne inférieure est-elle atteinte ?

**Exercice 13.**

Il est bien connu que si  $E$  est un espace préhilbertien muni de la norme  $\|\cdot\|$ , alors l'identité de la médiane (ou du parallélogramme) est vérifiée, à savoir : pour tous  $x, y$  de  $E$ , on a :

$$\|x + y\|^2 + \|x - y\|^2 = 2\|x\|^2 + 2\|y\|^2.$$

L'objectif de cet exercice est de montrer une sorte de réciproque à cette propriété, à savoir le résultat suivant : si  $E$  est un espace vectoriel normé réel dont la norme vérifie l'identité de la médiane, alors  $E$  est nécessairement un espace préhilbertien, c'est-à-dire qu'il existe un produit scalaire  $(\cdot, \cdot)$  sur  $E$  tel que pour tout  $x$  de  $E$ , on a  $(x, x) = \|x\|^2$ . Il s'agit donc de construire un produit scalaire, et compte tenu des formules de polarisation, on pose :

$$(x, y) = \frac{1}{4} (\|x + y\|^2 - \|x - y\|^2).$$

Il reste à vérifier que l'on a bien défini ainsi un produit scalaire.

1. Montrer que pour tout  $x, y$  de  $E$ , on a  $(x, y) = (y, x)$  et  $(x, x) = \|x\|^2$ .
2. Montrer que pour  $x_1, x_2, y \in E$ , on a  $(x_1 + x_2, y) = (x_1, y) + (x_2, y)$  (on utilisera l'identité de la médiane avec les paires  $(x_1 + y, x_2 + y)$  et  $(x_1 - y, x_2 - y)$ ).
3. Montrer, en utilisant la question précédente, que si  $x, y \in E$  et  $r \in \mathbb{Q}$ , on a  $(rx, y) = r(x, y)$ . En utilisant un argument de continuité, montrer que c'est encore vrai pour  $r \in \mathbb{R}$ .
4. Conclure !

**Exercice 14.**

Soit  $E$  un espace euclidien,  $f \in \mathcal{L}(E)$  et  $\lambda > 0$ . On dit que  $f$  est une similitude de rapport  $\lambda$  si pour tout  $x \in E$ ,  $\|f(x)\| = \lambda\|x\|$ .

1. Question préliminaire : soient  $u, v \in E$  tels que  $u + v \perp u - v$ . Démontrer que  $\|u\| = \|v\|$ .
2. Démontrer que  $f$  est une similitude de rapport  $\lambda$  si et seulement si, pour tous  $x, y \in E$ ,  $\langle f(x), f(y) \rangle = \lambda^2 \langle x, y \rangle$ .
3. On souhaite prouver que  $f$  est une similitude si et seulement si  $f$  est non-nulle et conserve l'orthogonalité : pour tout couple  $(x, y) \in E$ , si  $x \perp y$ , alors  $f(x) \perp f(y)$ .
  - (a) Prouver le sens direct.
  - (b) Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ . Démontrer que, pour tout couple  $(i, j)$ ,  $\|f(e_i)\| = \|f(e_j)\|$ .
  - (c) Démontrer le sens réciproque.

**Exercice 15.**

Calculer  $\inf_{a, b \in \mathbb{R}} \int_0^1 (x^2 - ax - b)^2 dx$ .

**Exercice 16.**

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien, et  $p$  un projecteur de  $E$ . Montrer que  $p$  est un projecteur orthogonal si et seulement si pour tout  $x$  de  $E$ , on a  $\|p(x)\| \leq \|x\|$ .

**Exercice 17.**

Soit  $n$  et  $p$  deux entiers naturels avec  $p \leq n$ . On munit  $\mathbb{R}^n$  du produit scalaire canonique et on identifie  $\mathbb{R}^n$  avec  $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ . On considère une matrice  $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$  de rang  $p$  et  $B \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .

1. Démontrer qu'il existe une unique matrice  $X_0$  de  $\mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})$  telle que

$$\|AX_0 - B\| = \inf\{\|AX - B\|; X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbb{R})\}.$$

2. Montrer que  $X_0$  est l'unique solution de

$$A^T A X = A^T B.$$

3. Application : déterminer

$$\inf\{(x+y-1)^2 + (x-y)^2 + (2x+y+2)^2; (x,y) \in \mathbb{R}^2\}.$$

**Exercice 18.**

Soit  $w : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction continue strictement positive. Pour  $E = \mathbb{R}[X]$ , on pose

$$\langle P, Q \rangle = \int_a^b P(t)Q(t)w(t)dt$$

dont on admettra qu'il s'agit d'un produit scalaire sur  $E$ .

1. Démontrer qu'il existe une unique suite de polynômes  $(P_n)_{n \geq 0}$  formée de polynômes deux à deux orthogonaux avec chaque  $P_n$  de degré  $n$  et de coefficient dominant 1.
2. Démontrer que, pour tout  $n \geq 1$ ,  $P_{n+1} - XP_n$  est orthogonal à  $\mathbb{R}_{n-2}[X]$ .
3. En déduire pour tout  $n \geq 1$ , l'existence de  $a_n$  et  $b_n$  tels que

$$P_{n+1} = (X + a_n)P_n + b_n P_{n-1}.$$

**Exercice 19.**

On désigne par  $E$  l'espace vectoriel des fonctions continues de  $[-1, 1]$  dans  $\mathbb{R}$ . On désigne par  $E_n$  l'espace vectoriel des fonctions polynomiales de  $[-1, 1]$  dans  $\mathbb{R}$  de degré inférieur ou égal à  $n$ , où  $n$  est un entier naturel.

1. Existence et unicité
  - (a) Démontrer qu'il existe un polynôme  $T$  à coefficients réels de degré inférieur ou égal à  $n$  vérifiant la propriété  $(\heartsuit)$  :

$$(\heartsuit) : \forall \theta \in \mathbb{R}, T(\cos \theta) = \cos(n\theta)$$

(on pourra remarquer que  $\cos(n\theta)$  est la partie réelle de  $(\cos \theta + i \sin \theta)^n$ ).

- (b) Démontrer qu'un polynôme vérifiant  $(\heartsuit)$  est unique. On l'appelle le polynôme de Tchebychev d'indice  $n$ , on le note  $T_n$ .
2. On définit alors sur  $[-1, 1]$  une fonction polynômiale par

$$\forall x \in [-1, 1], T_n(x) = \cos(n \arccos x).$$

(a) Montrer que, pour tout  $x \in [-1, 1]$ , on a

$$T_{n+2}(x) = 2xT_{n+1}(x) - T_n(x).$$

(b) Calculer  $T_0, T_1, T_2, T_3$ .

(c) Quel est le degré de  $T_n$ ? Quel est le terme du coefficient de plus haut degré de  $T_n$ ?

3. Racines et extrema

(a) Montrer que, pour tout  $x \in [-1, 1]$ ,  $T_n(x) = 2^{n-1} \prod_{k=0}^{n-1} (x - \cos \theta_k)$  où  $\theta_k = \frac{(2k+1)\pi}{2n}$ .

(b) On pose, pour  $k \in \{0, \dots, n\}$ ,  $c_k = \cos(k\pi/n)$ . Calculer  $\|T_n\|_\infty = \sup_{x \in [-1, 1]} |T_n(x)|$ , puis prouver que  $|T_n(c_k)| = \|T_n\|_\infty$  pour tout  $k \in \{0, \dots, n-1\}$ .

4. Orthogonalité

(a) Montrer que, pour toutes fonctions  $f, g$  dans  $E$ , l'application  $t \mapsto \frac{f(t)g(t)}{\sqrt{1-t^2}}$  est intégrable sur  $] -1, 1[$ .

(b) Pour  $f, g$  éléments de  $E$ , on pose  $\langle f, g \rangle = \int_{-1}^1 \frac{f(t)g(t)}{\sqrt{1-t^2}} dt$ . Justifier que ceci définit un produit scalaire sur  $E$ .

(c) Calculer  $\langle T_n, T_m \rangle$  pour tout  $n, m \in \mathbb{N}$ .

5. Régularité et dérivée en 1.

(a) Justifier que  $T_n$  est de classe  $C^\infty$  sur  $[-1, 1]$ .

(b) Pour  $x \in ] -1, 1[$ , donner une expression simple de  $T'_n(x)$ .

(c) Montrer que  $\arccos(x) \sim \sqrt{2(1-x)}$  quand  $x \rightarrow 1$  (on pourra utiliser un développement limité à l'ordre 2 en zéro de la fonction cos). En déduire la valeur de  $T'_n(1)$ .

## 2. Endomorphismes symétriques

### Exercice 20.

Soit  $u$  un endomorphisme symétrique d'un espace euclidien  $E$  vérifiant, pour tout  $x \in E$ ,  $\langle u(x), x \rangle = 0$ . Que dire de  $u$ ?

### Exercice 21.

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  symétrique. On suppose qu'il existe  $p \in \mathbb{N}$  tel que  $A^p = 0$ . Que vaut  $A$ ?

### Exercice 22.

Justifier que la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & -2 \\ -2 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

est diagonalisable, et trouver  $P \in O_3(\mathbb{R})$  tel que  $P^T A P$  soit diagonale.

**Exercice 23.**

Diagonaliser dans une base orthonormée la matrice suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 \\ -2 & 5 & 0 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 24.**

Soit  $u : E \rightarrow E$  tel que, pour tous  $x, y \in E$ , on a  $\langle u(x), y \rangle = \langle x, u(y) \rangle$ . Démontrer que  $u$  est linéaire.

**Exercice 25.**

Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Démontrer que la matrice  $A^T A$  est diagonalisable et que ses valeurs propres sont des réels positifs.

**Exercice 26.**

Soient  $u, v$  deux endomorphismes symétrique d'un espace euclidien qui commutent,  $u \circ v = v \circ u$ .

1. Soit  $\lambda$  une valeur propre de  $u$ . On pose  $F = \ker(u - \lambda Id_E)$ . Démontrer que  $F$  et  $F^\perp$  sont stables par  $v$ .
2. Démontrer qu'il existe une base orthonormale de  $E$  diagonalisant simultanément  $u$  et  $v$ .

**Exercice 27.**

Soit  $H$  la matrice  $H = \left( \frac{1}{i+j-1} \right)_{i,j=1,\dots,n}$ , et soit  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  un vecteur de  $\mathbb{R}^n$ .

1. Exprimer  $\langle HX, X \rangle$  à l'aide d'une intégrale (on pourra remarquer que  $\frac{1}{i+j-1} = \int_0^1 x^{i+j-2} dx$ ).
2. En déduire que la matrice  $H$  est définie positive.

**Exercice 28.**

Quel est le sous-espace vectoriel engendré par les matrices symétriques définies positives dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  ?

**Exercice 29.**

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien. Un endomorphisme symétrique  $u \in S(E)$  est dit *positif* si pour tout  $x$  de  $E$ ,  $(u(x), x) \geq 0$ . Il est dit *défini positif* si pour tout  $x$  de  $E$  non nul,  $(u(x), x) > 0$ . On notera  $S^+(E)$  l'ensemble des endomorphismes symétriques positifs, et  $S^{++}(E)$  l'ensemble des endomorphismes symétriques définis positifs.

1. Soit  $u \in S(E)$ . Montrer que  $u$  appartient à  $S^+(E)$  si et seulement si ses valeurs propres sont positives ou nulles. Donner une condition nécessaire et suffisante sur les valeurs propres de  $u \in S(E)$  pour que  $u \in S^{++}(E)$ .
2. Soit  $u \in S^+(E)$ ,  $\lambda_1, \dots, \lambda_p$  ses valeurs propres (distinctes), et  $E_i = \ker(u - \lambda_i Id_E)$ . On définit  $v_i$  par  $v_i(x) = \sqrt{\lambda_i}x$  si  $x \in E_i$ , et  $v_i(x) = 0$  si  $x \in E_i^\perp$ . On note enfin  $v = v_1 + \dots + v_p$ . Justifier que  $v^2 = v \circ v = u$ , et que  $v$  est positif.
3. Soit  $w$  un autre élément de  $S^+(E)$  tel que  $w^2 = u$ .
  - (a) Montrer que  $wu = uw$ .
  - (b) En déduire que  $w(E_i) \subset E_i$ .
  - (c) Soit  $w_i$  l'endomorphisme induit par  $w$  sur  $E_i$ . Vérifier que  $w_i$  est symétrique positif, puis diagonaliser  $w_i$ .
  - (d) En déduire que  $w = v$ .
4. Soit  $f \in GL(E)$ .
  - (a) Montrer que  $f^* \circ f \in S^{++}(E)$ .
  - (b) Montrer qu'il existe un unique couple  $(h, g) \in O(E) \times S^{++}(E)$  tel que  $f = h \circ g$ . Cette factorisation s'appelle *décomposition polaire* de  $f$ .

**Exercice 30.**

Soit  $E$  un espace euclidien de dimension  $n$  et soit  $u$  un endomorphisme symétrique de  $E$ . On suppose que  $\text{Tr}(u) = 0$ .

1. Démontrer qu'il existe  $x \in E$ ,  $x$  non-nul, tel que  $\langle u(x), x \rangle = 0$ .
2. En déduire qu'il existe une base orthonormée de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  a tous ses coefficients diagonaux nuls.

**Exercice 31.**

Soit  $E$  un espace euclidien de dimension  $n \geq 2$ . Un endomorphisme  $u \in \mathcal{L}(E)$  est dit antisymétrique si

$$\forall x, y \in E, \langle u(x), y \rangle = -\langle x, u(y) \rangle.$$

Le but de l'exercice est d'étudier certaines propriétés des endomorphismes antisymétriques.

1. Montrer que  $u$  est antisymétrique si et seulement si, pour tout  $x \in E$ ,  $\langle x, u(x) \rangle = 0$ .
2. Montrer que  $u$  est antisymétrique si et seulement si sa matrice dans toute base orthonormale est antisymétrique.
3. On fixe pour la suite de l'exercice un endomorphisme antisymétrique  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Démontrer que  $\text{Im}(u) = (\ker u)^\perp$ .
4. Soit  $F$  un sous-espace de  $E$  stable par  $u$ . Démontrer que  $F^\perp$  est stable par  $u$ .
5. Montrer que  $\ker(u) = \ker(u^2)$ .



6. Démontrer que le spectre de  $u$  est soit vide, soit restreint à  $\{0\}$ .
7. Montrer que  $u^2$  est diagonalisable et que ses valeurs propres sont négatives.
8. Soit  $F$  un espace euclidien,  $v \in \mathcal{L}(F)$  antisymétrique tel que  $v^2 = -\alpha^2 Id_F$ , où  $\alpha > 0$ . Démontrer qu'il existe une base orthonormale de  $F$  telle que la matrice de  $v$  dans cette base soit de la forme

$$A(\alpha) = \begin{pmatrix} J(\alpha) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J(\alpha) & 0 & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & J(\alpha) \end{pmatrix}$$

où

$$J(\alpha) = \begin{pmatrix} 0 & -\alpha \\ \alpha & 0 \end{pmatrix}.$$

9. En déduire qu'il existe une base orthonormale de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  a pour forme

$$\begin{pmatrix} A(\alpha_1) & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & A(\alpha_2) & 0 & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & A(\alpha_r) & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix}.$$

### 3. Endomorphismes orthogonaux

#### Exercice 32.

Quelles sont les matrices orthogonales triangulaires supérieures ?

#### Exercice 33.

Soient  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ , on pose  $S = a + b + c$  et  $\sigma = ab + bc + ca$ , et

$$M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix}.$$

1. Démontrer que  $M \in O_3(\mathbb{R})$  si et seulement si  $\sigma = 0$  et  $S = \pm 1$ .
2. Démontrer que  $M \in SO_3(\mathbb{R})$  si et seulement si  $\sigma = 0$  et  $S = 1$ .

#### Exercice 34.

Soit  $E = \mathbb{R}_3[X]$  muni du produit scalaire  $\langle P, Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t)dt$ . On considère l'endomorphisme de  $E$  défini par  $\phi(P)(X) = P(-X)$ . Démontrer que  $\phi$  est une symétrie orthogonale.

**Exercice 35.**

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien, et  $a \in E \setminus \{0\}$ . On pose

$$s_a(x) = x - 2 \frac{(a, x)}{(a, a)} a,$$

Montrer  $s_a$  est un endomorphisme orthogonal. Calculer  $\ker(s_a - id)$ ,  $\ker(s_a + id)$ . Décrire alors géométriquement  $s_a$ .

**Exercice 36.**

Soit  $E$  un plan vectoriel euclidien orienté, et soient  $u$  et  $v$  deux vecteurs unitaires de  $E$ . Déterminer les automorphismes orthogonaux qui envoient  $u$  sur  $v$ .

**Exercice 37.**

On considère la matrice  $M = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & 8 & -4 \\ 8 & 1 & 4 \\ -4 & 4 & 7 \end{pmatrix}$ . Vérifier que  $M$  est une matrice orthogonale et symétrique. Sans calculer son polynôme caractéristique, justifier que  $M$  est diagonalisable, déterminer ses valeurs propres avec multiplicité, et calculer son polynôme minimal.

**Exercice 38.**

Caractériser géométriquement l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  canoniquement associé à

$$A = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -8 & 4 & 1 \\ 4 & 7 & 4 \\ 1 & 4 & -8 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 39.**

Caractériser l'endomorphisme  $f$  de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est

$$A = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 40.**

L'espace  $\mathbb{R}^3$  est muni de sa structure canonique usuelle d'espace euclidien orienté. La base canonique est noté  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ . Le vecteur  $(1, 1, 1) = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}$  est noté  $\vec{v}$ . Dans cet exercice, on souhaite calculer la matrice  $M$  dans la base canonique de la rotation  $r$  d'axe  $\mathbb{R}\vec{v}$  et d'angle  $2\pi/3$ .

1. Méthode 1 : en étudiant la restriction de  $r$  au plan affine  $P$  d'équation  $x + y + z = 1$ , déterminer la matrice  $M$ .

2. Méthode 2 : En utilisant la matrice de  $r$  dans une base orthonormée directe donc le premier vecteur est le vecteur  $\frac{1}{\sqrt{3}}\vec{v}$ , déterminer  $M$ .

#### Exercice 41.

Déterminer les réels  $a, b, c, d, e$  tels que la matrice

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & c \\ a & \frac{1}{\sqrt{3}} & d \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & b & e \end{pmatrix}$$

représente une rotation de  $\mathbb{R}^3$ .

#### Exercice 42.

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension 3, et soit  $f \in O^-(E)$ . Démontrer que  $f$  est la composée d'une rotation d'axe une droite  $D$  et de la réflexion par rapport à  $D^\perp$ .

#### Exercice 43.

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien et  $u \in \mathcal{L}(E)$  tel que, pour tout  $x, y \in E$ ,

$$\langle x, y \rangle = 0 \implies \langle u(x), u(y) \rangle = 0.$$

1. Démontrer qu'il existe  $k \in \mathbb{R}_+$  tel que, pour tout  $x \in E$ ,  $\|u(x)\| = k\|x\|$  (on pourra considérer une base orthonormée  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $E$  et les vecteurs  $e_1 + e_i, e_1 - e_i$ ).
2. En déduire que  $u$  est la composée d'une homothétie et d'un endomorphisme orthogonal.

#### Exercice 44.

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien, soit  $u \in \mathcal{O}(E)$  et soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $E$ .

1. Démontrer que  $u(F^\perp) = [u(F)]^\perp$ .
2. On dit que  $F$  est stable par  $u$  si  $u(F) \subset F$ . Démontrer que  $F$  est stable par  $u$  si et seulement si  $F^\perp$  est stable par  $u$ .

#### Exercice 45.

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien et soit  $f : E \rightarrow E$  une application telle que

$$\forall x, y \in E, \langle f(x), f(y) \rangle = \langle x, y \rangle.$$

1. Démontrer que l'image d'une base orthonormale de  $E$  par  $f$  est une base orthonormale.
2. En déduire que  $f$  est linéaire.

**Exercice 46.**

Soit  $E$  un espace vectoriel euclidien et soit  $u \in O(E)$ . On pose  $v = u - Id$ .

1. Démontrer que  $\ker(v) = (\operatorname{Im}v)^\perp$ . En déduire que  $\ker(v)^\perp = \operatorname{Im}(v)$ .
2. Soit

$$u_n = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} u^k.$$

Démontrer que pour tout  $x \in E$ ,  $(u_n(x))$  converge vers le projeté orthogonal de  $x$  sur  $\ker v$ .